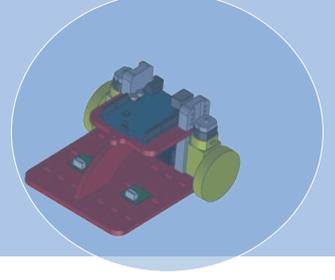


Comment simuler le fonctionnement ?

Simuler des capteurs suiveurs de ligne, retour au point C



Comportement de notre robot du point C au point A

Travail 3

Faire l'algorithme en *langage naturel* pour que la voiture suive la ligne noire du point C au point A

